

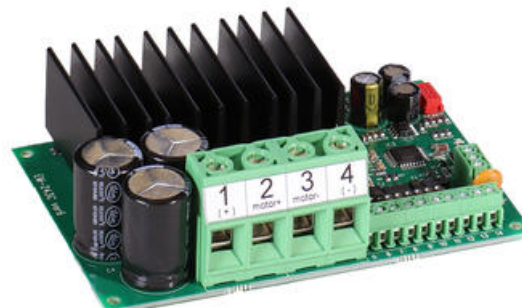
EM-243C

DC-motorstyrning

EM-243C

DC-motorstyrning 12-48V, 50A

- 12-48 VDC
- Strömgräns (1-100 A)
- Rampning
- Digital parameterjustering



PRODUKTBESKRIVNING

EM-243C har en mängd funktioner som t.ex. separat ramp och strömgräns för fram/back. 2 separata hastigheter eller en hastighet som regleras med 0-5 V signal.

EM-243C kan också hantera externa gränslägesbrytare.

Genom tillbehör som programmeringsenheterna, EM-236 eller EM-328 ställer man enkelt in alla valbara parametrar. Enheterna kan även användas för att utläsa en del värden, exempelvis ström, hastighet, drifttid och antal starter.

Den går även att få med flera mjukvaruversioner för utökad funktionalitet, exempelvis positionering eller styrning med analog joystick.

* Strömvärden är angivna vid pwm=2kHz

TEKNISK DATA

Analog ingång	0-5V or 0-10V
Driftstemperatur	-40°C...+60°C
Inställningsområde	1-100 A
Logikingång Hög	>4V = ON
Logikingång Låg	<1V = OFF
Matningsspänning	12-48 V DC
Max. kontinuerlig ström	*50 A
Montage	DIN-skena
Peakström	(5s) *100 A
Pulsbreddsmodulering (PWM) frekvens	2kHz/16kHz
Reglering	Hastighet, Riktning, Moment, Mjukstart/stop
Strömgräns	1-100 A
Tillverkare	Electromen

FUNKTIONER

Autoreverserande vid strömgräns	Ja
Bromsutgång	Ja
Hastighetsreglering	Ja
Impuls/kontinuerligt läge	Ja
Joysticksingång analog	Ja
Mjukstart/stop	Ja
Parallellstyrning två motorer	Nej
Parallellstyrning fyra motorer	Nej
Position med potentiometer	Nej
Positionering	Nej
Potentiometerstyrd hastighet	Ja
RS232	Nej
RS485/Modbus	Nej
Stopp vid gränsläge	Ja
Strömgräns justerbar	Ja
Varvtalsstyrning	Ja
Ändra rotationsriktning (CW/CCW)	Ja

DIMENSIONER & VIKT

Mått längd x bredd x höjd	107x73x40 mm mm
Vikt	190 g

FUNKTIONER SAMMANSTÄLLNING

Funktioner	Autoreverserande vid strömgräns, Bromsutgång, Hastighetsreglering, Impuls/kontinuerligt läge, Joysticksingång analog, Mjukstart/stop, Potentiometerstyrd hastighet, RS485/Modbus, Stopp vid gränsläge, Varvtalsstyrning, Ändra rotationsriktning (CW/CCW), Strömgräns justerbar
-------------------	---

